

Définition :

n et p étant deux entiers naturels non nuls.

Une matrice d'ordre $n \times p$ est un tableau de nombres réels formé de n lignes et de p colonnes. Ces nombres sont appelés coefficients ou termes de ma matrice.

Notation

Soit M une matrice d'ordre $n \times p$. Le coefficient situé à l'intersection de la $i^{\text{ème}}$ ligne et la $j^{\text{ème}}$ colonne est noté a_{ij} .

Toute matrice M de coefficients a_{ij} avec i et j des entiers vérifiant : $1 \leq i \leq n$ et $1 \leq j \leq p$ est noté $(a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$

représentée comme ci-dessous.

$$\begin{pmatrix} a_{11} & \dots & \dots & a_{1j} & \dots & a_{1p} \\ \vdots & & & & & \\ a_{i1} & & \dots & a_{ij} & \dots & a_{ip} \\ \vdots & & & & & \\ a_{n1} & & & a_{nj} & & a_{np} \end{pmatrix}$$

On note par O la matrice nulle. $O = \begin{pmatrix} 0 & \dots & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & & & & \\ 0 & & \dots & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & & & & \\ 0 & & & 0 & & 0 \end{pmatrix}$

On note par I_n la matrice unité d'ordre n (c'est-à-dire d'ordre $n \times n$), $I_n = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

Définition et Propriétés

Soit $A = (a_{ij})$ et $B = (b_{ij})$ deux matrices de même ordre $n \times p$ et k un réel.

- *) La somme des deux matrices A et B , notée $A + B$, est la matrice $C = (a_{ij} + b_{ij})$ de même ordre $n \times p$.
- *) La différence des deux matrices A et B , notée $A - B$, est la matrice $D = (a_{ij} - b_{ij})$ de même ordre $n \times p$.
- *) Deux matrices sont égales si et seulement si, elles sont de même ordre et leurs coefficients de mêmes indices sont égaux deux à deux.

- *) $A + O = O + A = A$
- *) $A + B = B + A$
- *) $(A + B) + C = A + (B + C)$
- *) $kA = (ka_{ij})$
- *) $-A = (-a_{ij})$ est la matrice opposée de A .
- *) $k(A + B) = kA + kB$

Produit de deux matrices

Soit $A = (a_{ij})$ une matrice d'ordre $n \times p$ et $B = (b_{kj})$ une matrice d'ordre $p \times q$. Le produit de la matrice A par

la matrice B est la matrice, notée $A \times B = (c_{ij})$ d'ordre $n \times q$, définies par $c_{ij} = \sum_{k=1}^p a_{ik} b_{kj}$

- *) $A \times (B \times C) = (A \times B) \times C$ (on suppose que le produit est possible)
- *) $A \times (B + C) = A \times B + A \times C$ (on suppose que le produit est possible)
- *) Pour toute matrice carrée M d'ordre 2 on a : $M \times I_2 = I_2 \times M = M$
- *) Pour toute matrice carrée N d'ordre 3 on a : $N \times I_3 = I_3 \times N = N$



Exemple : $\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 1 & 1 \\ 4 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \times 0 + 2 \times 1 - 1 \times 4 & 1 \times 3 + 2 \times 1 - 1 \times 2 \\ 2 \times 0 + 0 \times 1 + 1 \times 4 & 2 \times 3 + 0 \times 1 + 1 \times 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 4 \\ 4 & 8 \end{pmatrix}$

Inverse d'une matrice

Soit $M = (a_{ij})$ une matrice d'ordre n .

*) On dit que M est inversible si et seulement si s'il existe une matrice M' de même ordre n vérifiant $M \times M' = I_n$

M' est appelée dans ce cas l'inverse de M , noté M^{-1}

*) Si M est inversible alors sa matrice inverse est unique.

Déterminant et système

Soit M une matrice carrée d'ordre 2 ou 3.

*) M est inversible si et seulement si, $\det(M) \neq 0$

*) Si M est inversible alors tout système, d'écriture matricielle, $A \times X = B$, a une solution et une seule et l'on a $X = A^{-1} \times B$

*) Si M est non inversible alors le système $A \times X = B$ n'a pas de solution ou a une infinités de solutions.

Matrice d'ordre 2	Matrice d'ordre 3
$M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$	$N = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{pmatrix}$
Déterminant $\det(M) = \begin{vmatrix} a & b \\ c & d \end{vmatrix} = ad - bc$	Déterminant $\det(N) = \begin{vmatrix} a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \\ c_1 & c_2 & c_3 \end{vmatrix} = a_1 \begin{vmatrix} b_2 & b_3 \\ c_2 & c_3 \end{vmatrix} - a_2 \begin{vmatrix} b_1 & b_3 \\ c_1 & c_3 \end{vmatrix} + a_3 \begin{vmatrix} b_1 & b_2 \\ c_1 & c_2 \end{vmatrix}$
Inverse de M (on suppose que $\det(M) \neq 0$) $M^{-1} = \frac{1}{\det(M)} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$	

